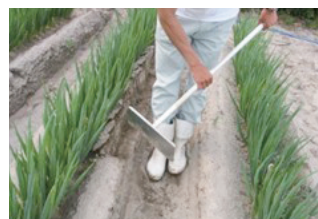


(動力なく回転するローラーによって白ネギの株元に土寄せできる)

こんなことが出来ます!

手作業で行っていた畝肩部分への土寄せ作業を楽に行える。
作業能率は慣行手作業の8倍程度である。



手作業による畝肩への土寄せ

【従来の問題点】

台風による倒伏防止や出荷規格の軟白長を確保するために、白ネギの生産者は手作業で株元に土を寄せており、労力と時間を要している。

【解決したポイント】

歩行型管理機に装着し、ロータリーを稼働させず後進することで、両サイドの畝肩を同時に土寄せすることができる。

技術の概要

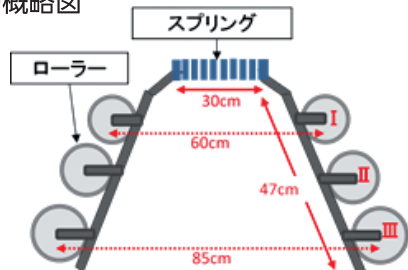
生育中の畝と畝の間を走行する歩行型管理機に取り付けられ、本体左側の畝と右側の畝の上部に土を寄せるための、縦方向の回転軸で軸支されたローラー部(とその後方に培土板)を備えたことを特徴とする作業器である。ローラー部(と培土板)は高さや左右位置等の調整が可能で、ほどよく畝肩部への土の押圧を行うことができる。

図・写真

歩行型管理機



培土器の概略図



発明者からのメッセージ

手作業による畝肩への土寄せ作業を効率化。
培土部分にローラーを用いることで摩擦抵抗を低減。

ライセンス情報

- 1) 開放特許情報DB番号／
- 2) 特許番号／特許第7195529号
- 3) 公開番号／特開2019-088277
- 4) 出願番号／特願2018-210430
- 5) 出願日／2018.11.8
- 6) 発明の名称／「生育中の作物に用いる農作業機、生育中の作物に用いる培土器及び生育中の作物に用いる農作業機による土寄せ方法」
- 7) 特許権者／鳥取県
- 8) 代表発明者／徳田 要介
- 9) 実施権許諾・譲渡種別

☒ 許諾	☐ 譲渡
--	-----------------------------
- 10) 共同開発・研究の意思

☐ 有	☒ 無
----------------------------	---------------------------------------
- 11) サンプル提供の予定

☐ 有	☒ 無
----------------------------	---------------------------------------
- 12) 技術指導の意思

☐ 有	☒ 無
----------------------------	---------------------------------------
- 13) 実施実績

☒ 有	☐ 試作	☐ 実験	☐ 無
---------------------------------------	-----------------------------	-----------------------------	----------------------------
- 14) 事業化実績

☒ 有	☐ 無
---------------------------------------	----------------------------
- 15) 実施権許諾実績

☒ 有	☐ 無
---------------------------------------	----------------------------

連絡先

- 1) 所属／公益財団法人鳥取県産業振興機構
- 2) 担当者名／経営支援部 知的所有権センター 特許流通担当
- 3) 電話番号／0857-52-6722
- 4) E-mail／chizai@toriton.or.jp